



Yazılım talimatları ISOBUSConnected



Ön yükleyici FS IB+, FZ IB+ Tarih: 04/2025

Künye

Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH

 P.K. 1181, 38266 Lengede

 Bahnhofstr. 21, 38268 Lengede

 Telefon:
 +49 (0) 53 44/20 -222

 Fax:
 +49 (0) 53 44/20 -182

 E-Mail:
 info@stoll-germany.com

 Web:
 www.stoll-germany.com

Yedek Parça Siparişi

Telefon: +49 (0) 53 44/20 -144 ve -266

Yönetim

Telefon:	+49 (0) 53 44/20 -145 ve -146
Fax:	+49 (0) 53 44/20 -183
E-Mail:	parts@stoll-germany.com

Telif hakkı

© Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH

Bu talimatların kısmen ya da tamamen çoğaltılabilmesi için Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH'nın onayının alınması zorunludur. Bunun ihlali durumunda hasar tazminatı hakkı doğacaktır ve cezai işlem uygulanabilir.

Orijinal talimatlar Almanca'dır.

Diğer dillerdeki talimatlar Almanca'dan tercüme edilmiştir.



İçindekiler

1.4 Diger Gegeril Beigeler 4 2 Yazılımın yapısı 5 2.1 Menü gezinme yapısı 5 2.2 Sayfa yapısı 7 2.3 Semboller 7 2.3 Semboller 7 2.3 Semboller 9 3.1 Başlatma prosedürü 9 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama 9 3.1 Başlatma prosedürü 9 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama 11 3 Her İşletime Alma Öncesinde Yapılacak Kontrol 16 4 Kullanım 17 4.1 Genel kullanım talimatları 17 4.2 "Profil seçimi" sayfası 21 4.4 "Tartma" sayfası 21 4.5 "Caligama alanları" sayfası 21 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası 25 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası 29 4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası 30 4.102 REAL3 çalışturma 32 4.102.7 REAL3 çalışturma 32 <th>1</th> <th>Bu yazılım talimatları hakkında. 1.1 Yazılım talimatlarının kullanımı ve amacı. 1.2 Yazılım talimatlarının geçerliliği 1.3 Belgelerin Saklanması</th> <th>. 4 . 4 . 4 . 4</th>	1	Bu yazılım talimatları hakkında. 1.1 Yazılım talimatlarının kullanımı ve amacı. 1.2 Yazılım talimatlarının geçerliliği 1.3 Belgelerin Saklanması	. 4 . 4 . 4 . 4
3 Çalıştırma 9 3.1 Başlatma prosedürü 9 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama 11 3.3 Her İşletime Alma Oncesinde Yapılacak Kontrol 16 4 Kullanım 17 4.1 Genel kullanım talimatları. 17 4.2 "Profil seçimi" sayfası 18 4.3 Ana sayfa 19 4.4 "Tartma" sayfası 21 4.5 "Çalışma alanları" sayfası 21 4.5 "Çalışma alanları" sayfası 21 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası 25 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası 25 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası 29 4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası 30 4.10.2 REAL3 çalıştırma 32 4.10.1 3. kontrol devresini çalıştırma 32 4.10.2 REAL3 çalıştırma 33 4.10.2.1 Sürekli modu çalıştırma 35 4.10.2 Yüzme konumunu çalıştırma 35 4.10.4 Yüzme konumunu çalıştırma	2	1.4 Diğer Geçerli Belgeler Yazılımın yapısı 2.1 Menü gezinme yapısı 2.2 Sayfa yapısı 2.3 Semboller	. 4 . 5 . 5 . 7 . 8
4 Kullanım 17 4.1 Genel kullanım talimatları. 17 4.2 "Profil seçimi" sayfası. 18 4.3 Ana sayfa 19 4.4 "Tartma" sayfası. 19 4.4 "Tartma" sayfası. 24 4.5 "Çalışma alanları" sayfası. 24 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası. 25 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası. 27 4.8 "Acii durum çalışması" sayfası. 27 4.8 "Acii durum çalışması" sayfası. 29 4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası 30 4.10 Fonksiyonları kumanda kolu tuşlarıyla çalıştırma 32 4.10.1 3. kontrol devresini çalıştırma 32 4.10.2 REAL3 çalıştırma 33 4.10.2.1 Sürekli modu çalıştırma 33 4.10.2.1 Sürekli modu çalıştırma 35 4.10.3 4. kontrol devresini çalıştırma 35 4.10.4 Yüzme konumunu çalıştırma 35 4.10.4 Yüzme konumunu çalıştırma 37 4.10.5 Sifir konumuna gitme 36 4.10.5 Sifu konumuna gitme 37 4.10.6<	3	Çalıştırma3.1Başlatma prosedürü3.2Ataşman oluşturma ve ayarlama3.3Her İşletime Alma Öncesinde Yapılacak Kontrol	.9 .9 11 16
6 Yazılım güncellemeleri	4	Kullanım 4.1 Genel kullanım talimatları. 4.2 "Profil seçimi" sayfası. 4.3 Ana sayfa. 4.4 "Tartma" sayfası. 4.5 "Çalışma alanları" sayfası. 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası. 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası. 4.8 "Acil durum çalışması" sayfası. 4.8 "Acil durum çalışması" sayfası. 4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası. 4.10 Fonksiyonları kumanda kolu tuşlarıyla çalıştırma 4.10.1 3. kontrol devresini çalıştırma 4.10.2 REAL3 çalıştırma 4.10.2 REAL3 çalıştırma 4.10.3 4. kontrol devresini çalıştırma 4.10.4 Yüzme konumunu çalıştırma 4.10.5 Sıfır konumuna gitme 4.10.6 "Kepçeyi sallama" fonksiyonunu çalıştırma 4.10.7 "Tartma" fonksiyonunu çalıştırma 4.10.8 "Pozisyona geri dönme" fonksiyonunu çalıştırma 4.10.9 "Hareket döngüsü (Öğretme)" fonksiyonunu çalıştırma 4.10.1 "Hereket döngüsü (Öğretme)" fonksiyonunu çalıştırma 4.10.10 "Elektronik paraleli	17 18 19 21 25 27 29 30 22 32 33 34 35 36 37 37 37 37 37 37 37 37 37 37 37 37 37
	6	Yazılım güncellemeleri	48
/ redek Parçalar ve Muşteri Hizmetleri	7	Yedek Parçalar Ve Müşteri Hizmetleri	48



	7.1 Yedek Parçalar	.8 .8
8	Teknik Veriler	.8
•	8.1 Yazılım versiyonu	8
	Dizin	.9



1 Bu yazılım talimatları hakkında

1.1 Yazılım talimatlarının kullanımı ve amacı

Bu yazılım talimatları, Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH'nin ön yükleyicileri için ISOBUSConnected yazılımının güvenli kullanımının yanı sıra düzgün, doğru ve ekonomik kullanımı hakkında önemli bilgiler içermektedir. Ön yükleyicinin işleticisine ve operatörlerine yöneliktir ve tehlikeleri ve hasarları önlemek, arıza sürelerini azaltmak, ön yükleyicinin kullanım ömrünü güvence altına almak ve uzatmak için hazırlanmıştır.

Ön yükleyici devreye alınmadan önce yazılım talimatları okunmuş ve anlaşılmış olmalıdır.

Talimatların daha rahat okunması için Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH devamda "STOLL" olarak adlandırılacaktır.

Farklı belirtilmediği sürece, yön bilgileri ileri sürüş yönü için geçerlidir.

1.2 Yazılım talimatlarının geçerliliği

Yazılım talimatları sadece STOLL ProfiLine ISOBUSConnected ön yükleyicinin ISOBUSConnected yazılımı için geçerlidir, bundan sonra "ön yükleyici" veya özel bir versiyon olarak "FS IB+" veya "FZ IB+" olarak adlandırılacaktır. Ön yükleyicinizin tipini tip etiketinden öğrenebilirsiniz.

Yazılım talimatları, yazılımın tüm fonksiyonlarını özetler ve aşağıdaki sürüm için geçerlidir:

Yazılım versiyonu:	2
Yazılım revizyonu:	3181

Yazılım versiyonu ve revizyonu teşhis sayfalarında (bkz. 5.1 Teşhis sayfaları) görüntülenir.

1.3 Belgelerin Saklanması

Talimatlar makinenin bir parçasıdır. Bu talimatlar ve birlikte verilen tüm ek talimatlardan oluşan tüm dokümanlar her zaman aracın içinde veya yakınında, rahatça ulaşılabilir, güvenli ve kuru bir yerde saklanmalıdır. Ön yükleyicinin kiralanması ve satılması halinde tüm dokümanlar aracın yeni sahibine teslim edilmelidir.

1.4 Diğer Geçerli Belgeler

Aşağıdaki ek belgeler bu yazılım talimatları ile birlikte geçerlidir:

- Ön Yükleyici Kullanım Talimatları
- Traktörün kullanım talimatları
- İlgili aletlerin kullanım talimatları
- İlgili montaj kitinin ve ön yükleyici ek donanımlarının montaj talimatları

Ön yükleyicinin kullanımı sırasında ve tüm servis çalışmalarında ayrıca şunlara dikkat edilmelidir:

- Güvenli ve usulüne uygun çalışma ile ilgili kabul edilmiş sektörel teknik kurallar
- Yasal kazadan korunma mevzuati
- Sağlık ve çevre koruma yasaları
- Ön yükleyici işleticisinin / operatörünün bulunduğu ülkede geçerli olan ulusal mevzuat
- Günümüz teknik düzeyi için önemli olan bilgiler
- Trafik kuralları



2 Yazılımın yapısı

2.1 Menü gezinme yapısı



Şek. 1 Menü gezinme yapısına genel bakış

Sembol	Menü sayfası	Burada ne yapabilirim?
	Profil seçimi (4.2 "Profil seçimi" sayfası)	 Profil seçme. Kalıcı olarak profil atama. "Easy modu"nu etkinleştirme/devre dışı bırakma.
	Ana sayfa (4.3 Ana sayfa)	 Ön yükleyici çalışmasını etkinleştirme/devre dışı bırakma. Hidrolik ataşman kilidini çalıştırma. Kanadın/ataşmanın mevcut pozisyonlarını okuma. Aşağıdaki fonksiyonlar etkinleştirilebilir/devre dışı bırakılabilir: Titreşim sönümleme Slow Mode Elektronik paralellik kılavuzu
	Ataşman seçimi (3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama)	 Ataşmanlar arasında gezinme ve çalışmak için bir ataşman seçme.



Sembol	Menü sayfası	Burada ne yapabilirim?
	Ataşman ayarları - Sayfa 1 (3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama)	 Ataşman tiplerini (sembol) belirleme. Ataşman adını belirleme. Sıfır konumunu ayarlama. Ataşmana özgü çalışma alanlarını ayarlama ve etkinleştirme. Ataşman ayarlarını fabrika ayarlarına geri alma. T1-T6 kumanda kolu tuşlarının atamasını değiştirme. Aşağıdaki fonksiyonlar etkinleştirilebilir/devre dışı bırakılabilir: Son konum sönümlemesi Yükten bağımsız indirme hızı Elektriksel miktar bölümü
\$€	Ataşman ayarları - Sayfa 2 (3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama)	 Ataşmanı kalibre etme.
☆ 3	Ataşman ayarları - Sayfa 3 (3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama)	 Basınç kontrolünü ve basınç sınırlamasını belirleme. 3. ve 4. kontrol devresini serbest bırakma. 3./4. kontrol devresi için ölçekleme seviyesini belirleme. Sürekli mod için debiyi ve önceliklendirmeyi belirleme. Aşağıdaki fonksiyonlar etkinleştirilebilir/devre dışı bırakılabilir: 3./4. kontrol devresi için hassas kontrol (% 40) Basınç sınırlaması Sürekli mod
Ì	Tartma (4.4 "Tartma" sayfası)	 Tartma işlemini gerçekleştirme. Tartma sonuçlarını toplama. Tartma sonuçlarını silme. Tartma verilerini kaydetme. Dara alma fonksiyonunu kullanma.
	Çalışma alanları (4.5 "Çalışma alanları" sayfası)	 Kanat/ataşman için üst/alt çalışma alanlarını ayarlama. Kanat/ataşman için çalışma alanlarını etkinleştirme/devre dışı bırakma.
Mem	Pozisyona geri dönme (4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası)	 Kanat/ataşman için hafıza pozisyonlarını ayarlama. Kanat/ataşman için hafıza pozisyonlarını etkinleştirme/ devre dışı bırakma. Bağlantılı modu etkinleştirme/devre dışı bırakma.
Teach In	Hareket döngüsü (Öğretme) (4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası)	 Programları kaydetme, yürütme ve silme.
	Ayarlar - Sayfa 1 (4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası)	 Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı: Son konum sönümlemesi seviyesini ayarlama. Ölçekleme seviyesini ayarlama. Başlatma ve durdurma rampalarının seviyesini ayarlama. Kanat ve ataşman için hassas kontrolü (%40) etkinleştirme/ devre dışı bırakma.
	Ayarlar - Sayfa 2	Acil durum çalışması:
	(4.8 "Acil durum çalışması" sayfası)	 Ön yükleyiciyi ekran üzerinden çalıştırma (kaldırma, indirme, dökme, doldurma, 3. kontrol devresini çalıştırma).
	Ayarlar - Sayfa 3 (<i>5.1 Teşhis sayfaları</i>)	 Teşhis: Kanat ve ataşman için yüzme konumunu serbest bırakma. Sürücü profili ayarlarını sıfırlama. Tartımlar için ölçü birimini ayarlama. Sensörlerin teknik verilerini görüntüleme. Kumanda kolu verilerini görüntüleme. Hata mesajlarını görüntüleme. Yazılım ve donanım versiyonunu görüntüleme.
tarafu	🖞 🔛 ve 🎬 sayfaları şifre korumalıdır ndan erisilebilir.	ve sadece servis teknisyenleri ve yetkili servisler



2.2 Sayfa yapısı

Açık	ama	Bilgiler
1	Durum çubuğu	Bazı etkin fonksiyonlar durum çubuğunda görüntülenir (bkz. 2.3). Etkin fonksiyonlar yeşil renkte vurgulanır.
2	Yazılım tuşu çubuğu	Görüntülenen yazılım tuşları etkin menüye bağlıdır. Traktör terminaline bağlı olarak 12 adede kadar yazılım tuşu görüntülenebilir.
3	İşlev yazılım tuşları	İşlevler yazılım tuşlarına basılarak etkinleştirilebilir ve devre dışı bırakılabilir.
4	Menü yazılım tuşları	Yazılım tuşları ilgili menü sayfalarına erişmek için kullanılır.
5	Etkin menü için görüntüleme alanı	Şu anda bulunduğunuz sayfanın simgesi burada görüntülenir.
6	Geçerli tuş ataması için gösterge paneli	seçilen ataşmana bağlı olarak
7	Etkinlik göstergesi	etkin menüye bağlı olarak



Şek. 2 Sayfa yapısı



2.3 Semboller

Durum çubuğu sembolleri

Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
			Hidrolik ataşman kilitleme, HydroLock (farklı renkler ve gösterimler mümkündür, bkz. <i>4.3 Ana sayfa</i>)
			Tartma (farklı renkler mümkündür, bkz. 4.4 "Tartma" sayfası)
		P→I	3. kontrol devresi basınç sınırlaması etkin
Easy		(3)	Sürekli mod etkin
B	Elektronik paralellik kılavuzu etkin	€7	Devrilme koruması etkin

Tuş atama sembolleri

Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
	Tartmayı etkinleştirme.		Yüzme konumunu etkinleştirme/devre dışı bırakma.
Mem	Pozisyona geri dönmeyi etkinleştirme.	$\nabla_{\boldsymbol{\varphi}}$	Hızlı boşaltmayı etkinleştirme (ataşman için yükten bağımsız indirme hızını devre dışı bırakma).
	Kepçeyi sallamayı etkinleştirme.	X	Elektronik paralellik kılavuzunu devre dışı bırakma.
₽ €	Ataşmanı sıfır konumuna getirme.	3	REAL ³ etkinleştirme (Ataşmanı açma).
]s]	3. kontrol devresini etkinleştirme.	3	REAL ³ etkinleştirme (Ataşmanı kapatma).
] 4	4. kontrol devresini etkinleştirme.	▶/●	Pozisyonu kaydetme. / Programı başlatma. / Programı iptal etme.



3.1 Başlatma prosedürü

Ön yükleyici ile çalışabilmek için traktör <u>her çalıştırıldığında</u> başlatma prosedürü uygulanmalıdır. Başlatma prosedürü traktör üreticisine ve takılı terminale bağlı olduğundan traktörden traktöre büyük farklılıklar gösterebilir. Tam prosedür traktör terminali talimatlarında açıklanmıştır. Aşağıda iMonitor bulunan bir Deutz örneği kullanılarak başlatma prosedürü açıklanmıştır.

Örnek başlatma prosedürü

Başlatma prosedürünün uygulanması:

- (1) AUX-N'yi etkinleştirin (OFF --> ON).
- (2) Görüntülenen AUX-N mesajını "Evet" tuşuna basarak onaylayın.
- (3) (3) simgesine basın.
- (Profil seçimi) sayfası açılır.



Şek. 3 Başlangıç ekranı

- (4) Açık sayfayı tam ekran yapın.
- (5) İstediğiniz sürücü profiline basın (, ,),
 - Yeşil renkte vurgulanan sürücü profili uygunsa, 🔁 yazılım tuşuna basın.

Profiller ve sayfası hakkında daha fazla bilgi için bkz. 4.2 "Profil seçimi" sayfası.

- Seçilen sürücü profili yeşil renkte vurgulanır ve kaydetme penceresi açılır.
- (6) 🔲 yazılım tuşuna basın.
- Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.
- Sonraki sayfalarda yapılan tüm değişiklikler seçilen sürücü profilinin altına kaydedilir. İstisna: Ataşman ayarları tüm profillere kaydedilir.
- 🗸 🏠 (Ana sayfa) sayfası açılır.



Şek. 4 "Profil seçimi" sayfası

Açıklama

1 Etkin sürücü profili



Seçilen profil, durum çubuğunun sol üst kısmında görüntülenir. (7) Ön <u>yük</u>leyici çalışmasını etkinleştirmek için Ŭ yazılım tuşuna basın. ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır. (8) Ekranda görüntülenen ataşmanın takılı olan ataşmana karşılık gelip gelmediğini kontrol edin. (9) Gerekirse ataşmanı seçin veya yazılımda oluşturun (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama). 1 STOLL, ilk devreye alma sırasında ön yükleyici ile kullanılacak tüm ataşmanların bir kez takılmasını ve ayarlanmasını önerir



✓ Başlatma prosedürü tamamlanmıştır.



Şek. 5 Ana sayfa

Açıklama

- 1 Etkin sürücü profili
- 2 Seçilen ataşman



3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama

En fazla 10 ataşman oluşturulabilir.

Aşağıdaki tabloda yazılımda sağlanan tüm ataşmanlar varsayılan ayarlarıyla birlikte listelenmektedir. Numara haricinde, aşağıda listelenen tüm ayarlar değiştirilebilir.

Meve	cut ataşma	anlar	Fabrik	a ayarl	arı							
No.	Tip	Şunun için tasarlanmıştır	Basınç kontrolü için nominal değer [bar]	Son konum sönümlemesi	Yükten bağımsız indirme	Elektriksel miktar bölümü	Sürekli mod için debi [%]	Sürekli modun debisi için öncelik	3. kontrol devresi	4. kontrol devresi	Basınç kontrolü	Sürekli mod
1	ſ	Kesme penseleri/balya ayırıcılar	185				0					
2		Balya penseleri	100				0					
3	al	Palet çatalları	185				0					
4	ſ	Tomruk çatalları	185				0					
5		Kapma kepçeleri	185				0					
6		Kepçeler	185				0					
7	1	Gübre çatalları	185				0					
8		Yük kaldırıcılar	185				0					
9		Evrensel/Harici ataşmanlar	185				0					
10		Evrensel/Harici ataşmanlar	185				0					
	etkin											

Çalışmayı optimize etmek için her bir ataşman için mutlaka yapılması gereken tüm ayarlar, işlem başlığından sonra bir ünlem işareti (]) ile belirtilmiştir.

Ataşman seçme:

Ataşman, ön yükleyiciye takılıdır (açıklama için ön yükleyicinin kullanım talimatlarına bakın).

Hidrolik ataşman kilitleme mekanizmasının çalışması bu

belgenin *4.3 Ana sayfa* bölümünde açıklanmıştır.

- (1) 🔝 (Ana sayfa) sayfasında 🛣 yazılım tuşuna basın.
- 🗸 🔼 (Ataşman seçimi) sayfası açılır.
- (2) İstediğiniz ataşmana gitmek için ve x yazılım tuşlarını kullanın.
- (3) Ataşmanı seçin ve sayfadan çıkın.
 - yazılım tuşuna basın.
 - Kaydetme penceresi açılır.
 - yazılım tuşuna basın.
 - Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.
 (Ana sayfa) sayfası açılır.

Ya da:

- (4) Ataşman ayarlarını çağırın.
 - yazılım tuşuna basın.
 - Daha önce gidilen ataşman için 🔣 (Ataşman ayarları Sayfa 1) sayfası açılır.

Ataşman ayarları sayfalarında, ataşmanların fabrika ayarları değiştirilebilir veya fabrika ayarları geri yüklenebilir.

Ataşman ayarları - Sayfa 1 (🞇)

Görüntülenen yazılım tuşları							
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı		
	Ataşman ayarlarını sıfırlama.	M M	Kanat ve ataşman için son konum sönümlemesini etkinleştirme/devre dışı bırakma (ayrıca bkz. <i>4.9</i>).	SET	Üst son konumu ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		
SET D	Sıfır konumunu ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		Yükten bağımsız indirme hızını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	SET	Alt son konumu ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		
ک	Ataşmana özgü çalışma alanını etkinleştirme/devre dışı bırakma.		Elektriksel miktar bölümünü etkinleştirme/devre dışı bırakma.				

Ataşmana özgü çalışma alanı: Ataşmana özgü çalışma alanı yalnızca ataşmana özgü sorunlar olabileceği durumlarda etkinleştirilmelidir. Bunun için son konumlar ayarlanmalıdır. Ataşmana özgü çalışma alanı, genel alan ayarlarını geçersiz kılar (bkz. 4.5 "Çalışma alanları" sayfası).



FS IB+ ön yükleyicilerde, etkinleştirilen yazılım tuşuna () basıldığında fonksiyon devre dışı bırakılır ve ayarlanan son konumlar silinir. FZ IB+ ön yükleyicilerde fonksiyon devre dışı bırakılamaz, ancak etkinleştirilen yazılım tuşuna () basılarak ayarlanan son konumlar silinir.

Yükten bağımsız indirme hızı: Bu işlev, yükten bağımsız olarak kanat ve ataşman için sabit indirme hızı sağlar. Hızın kendisi kumanda kolunun sapması ile belirlenir.





Şek. 6 "Ataşman seçimi" sayfası

Açıklama

- 1 Ataşman no.
- 2 Ataşman tipi
- 3 Ataşman adı



Elektriksel miktar bölümü: Bu fonksiyon, kumanda kolu yönlendirmesine bağlı olarak kanadın, ataşmanın ve 3./4. kontrol devresinin eşzamanlı olarak çalıştırılmasını sağlar ve hiçbir fonksiyon, örneğin yüksek bir yük nedeniyle, olumsuz etkilenmez ve geride kalmaz.

Ataşman tipini değiştirme:

- (5) "Type" (Tip) ögesinin yanındaki giriş alanına dokunun.
- ✓ Liste açılır.
- (6) İstediğiniz sembole basın.
- (7) Seçimi onaylayın.
- ✓ Ataşman tipi değiştirildi.

Ataşman adını değiştirme:

- (8) "Name" (Ad) ögesinin yanındaki giriş alanına dokunun.
- ✓ Metin alanı açılır.
- (9) İstediğiniz adı girin.

Maks. 10 karakter girilebilir.

- (10) Girişi onaylayın.
- ✓ Ataşman adı değiştirildi.



Açıklama

- 1 Ataşman tipi
- 2 Ataşman adı
- 3 Mevcut üst son konum
- 4 Mevcut alt son konum
- 5 Ataşmana özel tuş ataması

- Tuş atamasını değiştirme:
- (11) T1 ögesinin altındaki alana basın.
- ✓ Liste açılır.
- (12) İstediğiniz fonksiyona basın.
- (13) Seçimi onaylayın.
- ✓ Tuş ataması değiştirildi.
- (14) T2-T6 tuşları ile aynı işlemleri yapın.

Yalnızca kumanda kolunda mevcut olan tuş kadar atama yapın. Bulunmayan tuşlara boş bir alan atayın.

Ataşmana özgü çalışma alanı için son konumları ayarlama:

Son konumlar, bunlar olmadan ataşmanın bileşenleri ile ön yükleyici veya traktör arasında bir çarpışma meydana gelebilecekse ya da ataşmanın istenmeyen konumlarını (örneğin bir palet çatalının ağır kepçe konumu) engellemek için ayarlanmalıdır.

(15) Yalnızca FS IB+ ön yükleyiciler olduğunda: 🕰 yazılım tuşuna basın.

- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (16) Ataşmanı üst son konuma getirin.
- (17) 🚮 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Mevcut pozisyon, ataşman için üst son konum olarak devralınır.
- (18) Ataşmanı alt son konuma getirin.
- (19) 💟 yazılım tuşuna basın.
- Mevcut pozisyon, ataşman için alt son konum olarak devralınır.

ÇALIŞTIRMA



Sıfır konul	munu ayarlama:		
i Sıfı her	r konumu yatay pozisyon olmak zorunda hangi bir standart çalışma pozisyonu ola	a değildir, op abilir.	peratörün her zaman geri dönmek istediği
(20) Ataşn	nanı sıfır konumuna getirin.		
(21) <mark>≸0</mark> ya	ızılım tuşuna basın.		
✓ Mevc	ut pozisyon, ataşman için sıfır konumu o	olarak devra	alınır.
(22) <mark>圓</mark> ya ✓ 🐔 (A	ızılım tuşuna basın. taşman ayarları - Sayfa 2) sayfası açılır 		
Ataşman	ayarları - Sayfa 2 (🛣)		
Görüntülei	nen yazılım tuşları		
Sembol		Sembol	Anlamı
SET ↓	Tartma aralığını ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		Kalibrasyon işlemini başlatma.
Ataşmanı (23) Kana pozis I STC ara 20° ataş min	tma aralığı farkı her zaman 10 'dir ve jiştirilemez, yani tartma aralığı alt Irdan yukarı doğru 10 ye kadar uzanır. <i>kalibre etme (]):</i> dı ve ataşmanı tartmak istediğiniz yona getirin. DLL, tartma aralığının 20° ile 30° sında olması için kanat pozisyonu için önerir. Ataşmanın pozisyonu, şmanın fiziksel dayanma noktasının 1. 10° altında olmalıdır.		
(24) 駐 ya	ızılım tuşuna basın.	Şek. 8 A	taşman ayarları - Sayfa 2
 ✓ Mevc sinir o 	ut pozisyonlar ilgili tartma aralığı için alt olarak devralınır.	Açıklama 1 Kanat t	artma aralığı
(25) 💽 ya	ızılım tuşuna basın.	2 Ataşma	an tartma aralığı
✓ Yazılı	m tuşu yeşil renkte yanıp söner.	3 Tartma	aralığı farkı
(26) Kuma ✓ Kalibr ✓ 💽 ya ✓ 🛅 (` (bkz.	anda kolunu <i>Kaldırma</i> yönünde çalıştırın rasyon işlemi başlar. Ön yükleyici bu sıra ızılım tuşu sürekli yeşil olduğunda kalibr Tartma) sayfasında etkinlik gösterges <i>4.4 "Tartma" sayfası</i>).	ı ve tüm kal ada hareke asyon işlen iinde ataşr	ibrasyon işlemi boyunca tutun. t eder. İşlem 2 dakikaya kadar sürebilir. ni sonlandırılmıştır. nanın yanında 💽 simgesi görüntülenir
(27) Kuma	anda kolunu boş konuma getirin.		
(28) 🗉 va	izilim tusuna basin.		

(28) yazılım tuşuna basın.

 Image: Market Alaşman ayarları - Sayfa 3) sayfası açılır.



Ataşman ayarları - Sayfa 3 (🎇)

3	say	fası	sadece	ön	yüklev	yicide	3.	kontrol	devresi	varsa	mevcuttur.
----------	-----	------	--------	----	--------	--------	----	---------	---------	-------	------------

Görüntüler	Görüntülenen yazılım tuşları				
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
SET P→I	Mevcut basıncı, basınç sınırı olarak devralma. ¹	P→I	Basınç sınırlamasını etkinleştirme/devre dışı bırakma. ^{1,2}	႞ၯ႞	3. kontrol devresini serbest bırakma/bloke etme. ^{1,4}
	Sabit, ön ayarlı değere (% 40) sahip 3./4. kontrol devresi için hassas kontrolü (ayrıca bkz. <i>4.9</i>) etkinleştirme/devre dışı bırakma. ¹	(3)	Sürekli modu serbest bırakma/bloke etme. ^{1,3}	∱ 4↓	4. kontrol devresini serbest bırakma/bloke etme. ^{1,4}

¹ücretli ek opsiyon

²sadece 3. kontrol devresi serbest bırakılmışken mümkündür

³sadece basınç sınırlaması etkinken ve 3. kontrol devresi serbest bırakılmışken mümkündür

⁴Sadece kontrol devresi burada serbest bırakılırsa, kumanda kolundaki tuşlar kullanılarak etkinleştirilebilir ve devre dışı bırakılabilir.

Basınç sınırlaması: Fonksiyon, ataşmanın sıkma kuvvetinin özel olarak sınırlandırılmasına olanak sağlar veya bir basınç sınırı ayarlanmışsa, yağ motorlarında hidrolik tahrikin aşırı zorlanmasını önler.

Sürekli mod: Fonksiyon, 0'ın üzerinde debi ayarlanmışsa 3. kontrol devresinin sürekli olarak yürütülmesini sağlar.

Basınç sınırını ayarlama:

(29) "SET P" alanının yanındaki giriş alanına dokunun ve istediğiniz değeri girin ve onaylayın.

Ya da:

- (30) İstediğiniz basıncı oluşturun ve 🛱 yazılım tuşuna basın.
- Mevcut basınç, "SET P" alanının yanındaki giriş alanına basınç sınırı olarak girilir.

Sürekli mod için debiyi belirleme:

(31) "SET Q" alanının yanındaki giriş alanına dokunun ve istediğiniz değeri girin ve onaylayın.

Tüm ataşmanlar için buradaki ön ayar % 0'dır. STOLL, düşük bir değerle başlanmasını ve ardından istenen hıza ulaşılana kadar yavaşça artırılmasını önerir.

Debi belirlendi.

"Prio Q" yanındaki onay kutusunun etkinleştirilmesiyle, sürekli mod hidrolik yağ akışı açısından diğer fonksiyonlara göre önceliklendirilir.



Şek. 9 Ataşman ayarları - Sayfa 3

Açıklama

- 1 Mevcut basınç
- 2 Ayarlanan basınç sınırı
- 3 Sürekli mod için % olarak debi
- 4 3./4. kontrol devresi için ölçekleme seviyeleri
- 5 Sürekli moda öncelik vermek için etkinleştirme kutusu



- 3./4. kontrol devresi için ölçeklemeyi belirleme:
- (32) İstenen ölçekleme seviyesine (Low, Medium, High) dokunun.
- ✓ Seviye alanları seçilen seviyeye kadar yeşil doldurulur. Ölçekleme belirlendi.

	Low	Medium	High
Ölçekleme	%25	%45	%100 ¹
1			

¹Fabrika ayarı



3./4. kontrol devresi için hız, ölçekleme ile genel olarak azaltılabilir. 100 değeri, kumanda kolu % 100 konumuna getirildiğinde, % 100 hız anlamına gelir.



Burada ayarlanan değer sadece ana sayfada 🗠 yazılım tuşu aracılığıyla Slow modu etkinleştirildiğinde etkindir.

İstisna: Basınç sınırı etkinleştirilmişse, Slow modun etkinleştirilip etkinleştirilmediğine bakılmaksızın ölçeklemede seçilen hız otomatik olarak kullanılır.

Ayar sayfalarından çıkılması:

- (33) 🕤 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Kaydetme penceresi açılır.

(34) 📃 yazılım tuşuna basın.

- ✓ Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.

3.3 Her İşletime Alma Öncesinde Yapılacak Kontrol

- > Her çalıştırma öncesinde kontrol listesinin tüm maddelerini kontrol edin.
- > Gerekiyorsa saptanan sorunları güvenli bir pozisyonda ve ortamda giderin.
- > Ön yükleyiciyi sadece düzgün ve güvenli bir şekilde kumanda edilmesi sağlanmışsa kullanın.

Kontrol	bkz. ayrıca	tamamlandı
Yazılımda seçilen ataşman gerçekte takılan ataşmanla eşleşiyor mu?	3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama	
Doğru sürücü profili seçildi mi?	4.2 "Profil seçimi" sayfası	



4 Kullanım

4.1 Genel kullanım talimatları

Verileri kaydetme

- (1) 🕤 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Kaydetme penceresi açılır.
- (2) 🔲 yazılım tuşuna basın.
- Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.



Şek. 10 Kaydetme penceresi

Açıklama

- 1 "Geri" yazılım tuşu
- 2 "Değişiklikleri kaydet" yazılım tuşu
- 3 "Kaydetmeden çık" yazılım tuşu

Fonksiyonları etkinleştirme/devre dışı bırakma

Sembol	Anlamı	İşleyiş
æ	Fonksiyon etkinleştirildi	Fonksiyonu etkinleştirme: ▶ Yazılım tuşuna basın. ✓ Yazılım tuşu sürekli yeşil yanar. ✓ Fonksiyon etkinleştirildi.
A	Fonksiyon devre dışı bırakıldı	Fonksiyonu devre dışı bırakma: ➤ Yazılım tuşuna basın. ✓ Yazılım tuşu siyah renkte vurgulanır. ✓ Fonksiyon devre dışı bırakıldı.

Giriş alanları

Kırmızı yazılı tüm değerler değiştirilebilir:

- (1) Giriş alanına dokunun.
- ✓ Metin alanı açılır.
- (2) İstediğiniz değeri veya metni girin.
- (3) Girişi onaylayın.



Şek. 11 Kırmızı yazı ile değer örneği



4.2 "Profil seçimi" sayfası

Görüntüler	Görüntülenen yazılım tuşları				
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
	Sürücü profili 1, 2 veya 3'ü etkinleştirme/devre dışı bırakma.	Easy	Easy modunu etkinleştirme/devre dışı bırakma.		Seçilen sürücü profilini kalıcı olarak atama.
			Güncel traktör profili		
		@ 2	değildir)		

Sürücü profili adını değiştirme:

- (1) 🖊 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Metin alanı açılır.
- (2) İstediğiniz adı girin.

Maks. 10 karakter girilebilir.

(3) Girişi onaylayın.

Í

✓ Sürücü profili adı değiştirildi.

Sürücü profili seçme:

(1) İsteniyorsa, 🛃 yazılım tuşuna basın.

İPUCU: Seçilen sürücü profili A yazılım tuşu ile kalıcı olarak atanır ve bundan sonra sistem başlatılırken beliren a sayfası atlanır.



Şek. 12 "Profil seçimi" sayfası

Açıklama

- 1 Etkin sürücü profili
- (2) İstediğiniz sürücü profiline basın (💾, 💾, 💾 veya 🔜).
- ✓ Seçilen sürücü profili yeşil renkte vurgulanır ve kaydetme penceresi açılır.
- (3) 🔲 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Sonraki sayfalarda yapılan tüm değişiklikler seçilen sürücü profilinin altına kaydedilir. İstisna: Ataşman ayarları tüm profillere kaydedilir.
- (Ana sayfa) sayfası açılır.

Sürücü profili ayarlarını sıfırlama: bkz. 5.1 Teşhis sayfaları.



Easy modu 鷐

Easy modunda yalnızca sınırlı bir menü sunulur. Hiçbir ataşman tanımlanamaz ve rampalar, ölçekleme, hassas kontrol ve son konum sönümlemesi için sabit değerler ayarlıdır. Ataşman olarak son kullanılan ataşman görüntülenir. Yazılım ilk kez kullanıldığında, ataşman no. 1 görüntülenir.



Şek. 13 Easy modundaki ana sayfa

Traktör profilleri

Ön yükleyicinin 2 traktörde kullanılabilmesi için 2 traktör profili mevcuttur. Gerekli traktör profili otomatik olarak algılanır. Ön yükleyici başka traktörlerde kullanılıyorsa, yeni traktör için her zaman en eski traktör profilinin üzerine yazılır ve STOLL yazılımındaki (pompa gücü, yüzme konumu için kumanda kolu değerleri, iskelet ölçüsü) ve traktör terminalindeki temel ayarlar bir yetkili servis tarafından yeniden yapılmalıdır.

4.3 Ana sayfa

Görüntüler	Görüntülenen yazılım tuşları				
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
	"Profil seçimi" sayfasını açma.	Ø	Kanat, ataşman ve 3. kontrol devresi için ölçeklemeyi etkinleştirme/ devre dışı bırakma (Slow modu, ayrıca bkz. 3.2 ve 4.9).		Hidrolik ataşman kilidini ¹ açma/kapatma.
× ×	Titreşim sönümlemesini etkinleştirme/devre dışı bırakma.	Ċ	Ön yükleyici çalışmasını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	رىسا	Elektronik paralellik kılavuzunu etkinleştirme/ devre dışı bırakma.

¹ücretli ek opsiyon

FZ IB+ ön yükleyicilerde elektronik paralellik kılavuzu, mekanik paralellik kılavuzunu optimize edebilir.

Açıkl	Açıklama			
1	Üst son konum			
2	Hidrolik ataşman kilidinin durumu			
3	M1 hafıza pozisyonu (mavi çizgi, bkz. 4.6)			
4	M2 hafıza pozisyonu (yeşil çizgi, bkz. 4.6)			
5	Alt son konum			
6	Yatay pozisyondan sapma			
7	Güncel pozisyon (beyaz çizgi)			
8	Derece olarak güncel pozisyon			
9	Son tartmanın sonucu			
10	Ataşman no. ile birlikte seçilen ataşman			
11	Öğretme: % olarak program ilerlemesi			
12	Öğretme: Durum göstergesi			



Şek. 14 Ana sayfa



Hidrolik ataşman kilidini çalıştırma

i	Bu fonksiyon, ücrete tabi ek bir opsiyondur.

Olası gösterge	eler	
Yazılım tuşu	Durum çubuğu	Anlamı
		Alet kilidi kapalı
		Ataşman kilidi açılmaya hazır
		Ataşman kilidi açık

Alet kilidini açmak için:

➔ Kanadın güncel pozisyonu < 25°.</p>

- (1) 🖏 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu yaklaşık 2 saniye sonra mavi renkte vurgulanır (^I). Durum çubuğunda ^I simgesi belirir.

Yazılım tuşu basılabilecek 5 saniye boyunca mavi renkte vurgulanır. Süre geçtikten sonra tekrar siyaha döner (etkin değil).

(2) 🖾 yazılım tuşuna basın.

- ✓ Yazılım tuşu turuncu renkte vurgulanır (🔀). Durum çubuğunda 📶 simgesi belirir.
- ✓ Alet kilidi açılmıştır. Sistem otomatik olarak 3. kontrol devresinin yükünü alır.

Alet kilidini kapatmak için:

- (3) 🗞 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu siyah renkte vurgulanır ([™]_ℓ). Durum çubuğunda [®]_ℓ simgesi belirir. Alet kilidi kapanmıştır.
- 🗸 🛆 (Ataşman seçimi) sayfası açılır.
- (4) Ataşmanı seçin ve gerekirse ayarlayın (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).

4.4 "Tartma" sayfası

Görüntülei	Görüntülenen yazılım tuşları					
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	
	Tartma verilerini kaydetme.	Tara	Son tartımı dara olarak kullanma.		Son tartma işlemini silme.	
\sum	Tartma sonuçlarını toplama.		Tartma toplamını silme.		Tartma işlemini başlatma.	

Açıklama

İ

1	Kalibre edilen bir ataşman için simge
2	Tartma toplamı
3	Tartma sayısı
4	Hedef ağırlık
5	Hedef ağırlığa göre fark
6	Son tartmanın sonucu
	3

(Teşhis sayfaları) sayfasında birim kg iken Ibs olarak değiştirilebilir (bkz. *5.1 Teşhis sayfaları*).



Şek. 15 "Tartma" sayfası

Duru	m çubuğundaki olası göstergeler	Anlamı		
	yanıp sönme	Kumanda kolu hareketi bekleniyor. / Kanat ve ataşman tartma pozisyonuna geçer.		
	sürekli yanma	Tartma devam ediyor.		
	yanıp sönme (5 saniye boyunca)	Ataşman kalibre edilmedi.		
-	sürekli yanma (5 saniye boyunca)	Tartma işlemi iptal edildi.		
		Ya da:		
		Tartma sırasında hata oluştu.		

> Tartma sırasında aşağıdaki tartma toleranslarına uyun:

Tartma aralığı	Tolerans
0-450 kg (0-992 lbs)	± 30 kg (66 lbs)
450-1000 kg (992-2205 lbs)	± 45 kg (99 lbs)
1000-3000 kg (2205-6614 lbs)	± 60 kg (132 lbs)



Tartmayı gerçekleştirme:

- ➔ Ataşman kalibre edildi (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- ➔ Traktör düz bir zeminde.
- Traktör hareketsiz duruyor.

(1) 🍯 yazılım tuşuna basın veya kumanda kolunda Tx tuşuna (🛅) basın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Şek. 15'te örneğin T3 tuşu.

- Durum çubuğunda i simgesi belirir ve yeşil yanıp söner.
- (2) Kumanda kolunu Kaldırma yönünde çalıştırın ve tutun.
- ✓ Kanat ve ataşman tartma pozisyonuna geçer.
- Durum çubuğunda simgesi sabit olarak yeşil yandığında tartma başlar. Durum çubuğundaki simgesi söndüğünde tartma sona ermiştir. Tartmanın başarıyla gerçekleştiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur. Tartma sonucu otomatik olarak kaydedilir ve görüntülenir.

Tartma sonuçlarını toplama:

Bu fonksiyon, örneğin bir araç/römork sadece belirli bir yükle yüklenmek isteniyorsa faydalı olabilir.

- (1) **Z** yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (2) İsteniyorsa hedef ağırlığı girin.
- (3) Yükü ataşman ile kaldırın.
- (4) Tartmayı gerçekleştirin.
- ✓ Tartma sonucu, tartma toplamı ve hedef ağırlığa olan fark otomatik olarak kaydedilir ve görüntülenir. Tartma sayısı sayacında 1 görüntüleniyor.
- (5) Yükü indirin.
- (6) Yükü ataşman ile kaldırın.
- (7) Tartmayı gerçekleştirin.
- Tartma sonucu, tartma toplamı ve hedef ağırlığa olan fark otomatik olarak uyarlanır ve görüntülenir. Tartma sayısı sayacında 2 görüntüleniyor.
- (8) İşlemi istediğiniz kadar tekrarlayın.
- (9) Tamamlandıktan sonra 🗵 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu siyah renkte vurgulanır.



Tartma verilerini USB belleğe kaydetme:

- ➔ ISOBUS dosya sunucusu etkin durumda (tüm terminallerde gerekli değildir, traktör terminali talimatlarına bakın).
- (1) USB belleği ISOBUS terminaline takın.

iPUCU: Bazı ISOBUS dosya sunucusu sistemlerinde dahili bir bellek de kullanılır. Bu, depolama ortamını seçerken sorunlara yol açabilir. Bu durumda, USB bellekte boş bir log.ini dosyası oluşturmak yardımcı olabilir. log.ini dosyası yardımıyla depolama ortamının netliği belirlenir, dahili bellek kullanılmaz.

(2) 🔲 yazılım tuşuna basın.

- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- ✓ Metin alanı açılır.
- (3) İstediğiniz dosya adı ekini girin ve onaylayın.
- ✓ ISOBUS dosya sunucusunda otomatik olarak bir csv dosyası oluşturulur.

Girilen ek, dosya adına entegre edilir. Ardından dosya adı aşağıdaki yapıya sahip olmuş olur: JJMMDD_hhmmss_<Dateinamenzusatz>_P<Nutzerindex>.csv. Terminal tarih ve saat bilgisi sağlamıyorsa, bunun yerine kontrol ünitesinin çalışma saati sayacı kullanılır. I yazılım tuşu her etkinleştirildiğinde yeni bir dosyaya başlanır.

- (4) Tartma işlemlerini gerçekleştirin.
- ✓ Her tartma ve tartma/toplamın her silinmesi, dara fonksiyonunun her kullanımı vs. dosyaya kaydedilir (bkz. Şek. 16).
- (5) Kaydedilmesi istenen tüm işlemler gerçekleştirildikten sonra 📃 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu siyah renkte vurgulanır.
- (6) USB belleği ISOBUS dosya sunucusu üzerinden çıkarın.

Bazı ISOBUS dosya sunucularında, kaydetme işlemi tamamlandıktan sonra USB belleği çıkarmak mümkündür. Bu özellik mevcutsa veri bütünlüğü nedeniyle bu işlem her zaman gerçekleştirilmelidir.

(7) İsterseniz USB belleği ISOBUS terminalinden çıkarın.

Açıklama					
Nr.	İşlem numarası				
HH-MM-SS	Kaydetme saati (saat-dakika-saniye)				
W[kg]	Son tartılan ağırlık				
S[kg]	Tartma toplamı				
WCtr	Tartma sayısı				
T[kg]	Hedef ağırlık				
R[kg]	Hedef ağırlığa göre fark				
A[kg]	Dara				
TNr	Kullanılan ataşmanın numarası				
TName	Ataşman adı				

Ňr.	HH-MM-SS	W[kg]	S[kg]	WCtr	T[kg]	R[kg]	A[kg]	TNr	TName
1	10-30-43	1209	1209	1	10000	8791	0	6	Bucket
2	10-31-33	1356	2565	2	10000	7435	0	6	Bucket
3	10-32-01	1187	3752	3	10000	6248	0	6	Bucket
4	10-35-23	1425	5177	4	10000	4823	0	6	Bucket
5	10-35-56	1078	6255	5	10000	3745	0	6	Bucket
6	10-50-17	0	0	0	0	0	0	6	Bucket
7	11-24-57	125	0	0	0	0	0	6	Bucket
8	11-27-58	0	0	0	0	0	125	6	Bucket
9	11-29-06	589	0	0	0	0	0	6	Bucket
10	11-31-39	785	0	0	0	0	0	6	Bucket

Şek. 16 Tartma dosyası örneği



4.5 "Çalışma alanları" sayfası

Görüntülenen yazılım tuşları					
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı		
	Kanat çalışma alanını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	SET	Çalışma alanının üst sınırını ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		
()	Ataşman çalışma alanını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	SET	Çalışma alanının alt sınırını ayarlama (mevcut pozisyon devralınır).		

Ataşmanın çalışma alanı sadece ataşman ayarlarında (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama) ataşmana özgü çalışma alanı etkin olmadığında devre dışı bırakılabilir. FZ IB+ ön yükleyicilerde ataşmanın çalışma alanı devre dışı bırakılamaz.

FS IB+ ön yükleyicilerde, etkinleştirilen yazılım tuşuna (🔄) basıldığında fonksiyon devre dışı bırakılır ve ayarlanan çalışma alanı silinir. FZ IB+ ön yükleyicilerde, etkinleştirilen yazılım tuşuna (🔄) basıldığında fonksiyon devre dışı bırakılmaz, fakat ayarlanan çalışma alanı silinir.

Kanat için ayarlanan çalışma alanı, fonksiyon devre dışı bırakılsa bile korunur.

Çalışma alanı ayarlama:

- (1) 🕰 veya 🥂 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.

FZ IB+ ön yükleyicilerde 🗳 yazılım tuşu zaten etkindir.

- (2) Kanadı veya ataşmanı çalışma alanının üst sınırına getirin.
- (3) 🚮 yazılım tuşuna basın.
- Mevcut pozisyon, üst sınır olarak devralınır. Çalışma alanı etkinlik göstergesinde uygun şekilde uyarlanır.
- (4) Kanadı veya ataşmanı çalışma alanının alt sınırına getirin.
- (5) 💟 yazılım tuşuna basın.
- Mevcut pozisyon, alt sınır olarak devralınır. Çalışma alanı etkinlik göstergesinde uygun şekilde uyarlanır.

Üst ve alt sınır ayarlanması zorunlu değildir. Bir sınır da yeterlidir. Şek. 17 "Çalışma alanları" sayfası

Açıklama

- 1 Kanat çalışma alanı
- 2 Ataşman çalışma alanı
- 3 Kanat için yazılım tuşları
- 4 Ataşman için yazılım tuşları

Kanat ve ataşman için etkin çalışma alanları geçersiz de kılınabilir (ataşmana özgü çalışma alanları için geçerli değildir, bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama):

- (1) Kumanda kolunu çalışma alanının sınırına kadar yönlendirin.
- (2) Kumanda kolunu boş konuma getirin.
- (3) Kumanda kolunu tekrar çalışma alanının sınırına kadar yönlendirin.
- Çalışma alanı geçersiz kılınır.



4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası

Görüntülenen yazılım tuşları							
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı		
Mem	Kanat hafıza pozisyonlarını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	$\partial^2 O$	M2 pozisyonu için bağlantılı modu etkinleştirme/devre dışı bırakma.	SET M1	M1 hafiza pozisyonunu ayarlama (etkin fonksiyonun mevcut pozisyonu devralınır).		
	M1 pozisyonu için bağlantılı modu etkinleştirme/devre dışı bırakma.	Mem	Ataşman hafıza pozisyonlarını etkinleştirme/devre dışı bırakma.	SET M2	M2 hafıza pozisyonunu ayarlama (etkin fonksiyonun mevcut pozisyonu devralınır).		

Kanat ve ataşman için 2'şer pozisyon kaydedilebilir:

- bir üst pozisyon (M1)
- bir alt pozisyon (M2)

Açıklama

-	
1	Kanat için M1 hafıza pozisyonu
2	Ataşman için M1 hafıza pozisyonu
3	Ataşman için M2 hafıza pozisyonu
4	Kanat için M2 hafıza pozisyonu

M1 hafıza pozisyonunu ayarlama:

- (1) yazılım tuşuna (kanat için) ve/veya yazılım tuşuna (ataşman için) basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (2) Kanadı ve/veya ataşmanı istediğiniz pozisyona getirin.
- (3) set yazılım tuşuna basın.
- Mevcut pozisyon, M1 olarak devralınır. Ana sayfada M1, kanadın veya ataşmanın çalışma alanında mavi bir çizgi ile gösterilir (bkz. Şek. 19).

M2 hafıza pozisyonunu ayarlama:

- (1) azılım tuşuna (kanat için) ve/veya yazılım tuşuna (ataşman için) basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (2) Kanadı ve/veya ataşmanı istediğiniz pozisyona getirin.
- (3) yazılım tuşuna basın.
- Mevcut pozisyon, M2 olarak devralınır. Ana sayfada M2, kanadın veya ataşmanın çalışma alanında yeşil bir çizgi ile gösterilir (bkz. Şek. 19).



Şek. 18 "Pozisyona geri dönme" sayfası



Şek. 19 M1 ve M2 hafıza pozisyonlarının ana sayfada gösterimi



Hafıza pozisyonlarına tek tek gidilmesi:

- ➔ Yaklaşılacak hafıza pozisyonu ayarlandı.
- (1) Kumanda kolunda Tx tuşuna (Mem) basın ve aynı anda kumanda kolunu istenen pozisyon yönünde yönlendirin ve tutun.

ط Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 18*'te örneğin T5 tuşu.

Yön	Gidilecek pozisyon	
Kaldırma	Kanat için M1 pozisyonu	
İndirme	Kanat için M2 pozisyonu	
Doldurma	Ataşman için M1 pozisyonu	
Dökme	Ataşman için M2 pozisyonu	

Sayfasındaki (ana sayfa) we yazılım tuşu yeşil yanıp söner. Hafıza pozisyonuna gidilir. Tuş bırakılabilir. Hafıza pozisyonuna ulaşılana kadar kumanda kolunu tutun.

Hafıza pozisyonlarına bağlantılı olarak gidilmesi:

→ Gidilecek hafıza pozisyonları ayarlandı.

Kontrolsüz alçalma nedeniyle yaralanma tehlikesi oluşabilir!

Kaldırma yüksekliği düşük olduğunda (kaldırma yüksekliğinin yarısından daha az), bağlantılı modda *Pozisyona geri dönme* fonksiyonunun çalıştırılması aletin zemine çarpmasına neden olabilir. Bu durum kazalara ve ağır yaralanmalara yol açabilir.

- Bağlantılı modda Pozisyona geri dönme fonksiyonunu çalıştırmadan önce ön yükleyicinin yeterince kaldırıldığından (kaldırma yüksekliğinin en az yarısı) emin olun.
- (1) 🔤 (Pozisyona geri dönme) sayfasında 🖾 ve 🏠 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşları yeşil renkte vurgulanır.
- (2) Mem (Pozisyona geri dönme) sayfasında 😪 ve/veya 😤 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (3) Kumanda kolunda Tx tuşuna (Mem) basın ve aynı anda kumanda kolunu istenen pozisyon yönünde yönlendirin ve tutun.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 18*'te örneğin T5 tuşu.

Yön	Gidilecek pozisyon
Kaldırma	Kanat ve ataşman için M1 pozisyonu
İndirme	Kanat ve ataşman için M2 pozisyonu



4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası

Görüntülenen yazılım tuşları						
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı			
	Pozisyonu kaydetme. / Programı başlatma. / Programı duraklatma.		Kaydı sonlandırma ve kaydetme. / Programı iptal etme.			
Rec	Kaydı başlatma.		Programı silme.			

"Öğretme" fonksiyonu prensip olarak "Pozisyona geri dönme" fonksiyonunun genişletilmiş halidir. Birden fazla ataşman ve kanat pozisyonu kaydedilebilir ve birbiri ardına bunlara hareket edilebilir. "Tartma" fonksiyonu da akışa entegre edilebilir. En fazla 3 program kaydedilebilir.

Açıkl	Açıklama				
1	Program seçimi için yazılım tuşları				
2	Bellekteki program boyutunun gösterilmesi				
3	% olarak program ilerlemesi				
4	Durum göstergesi				



Şek. 20 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası

Olası göstergeler							Anlamı
Yazılım tuşu			Durum göstergesi				
P1	P2	P3				sürekli yanma	Program 1/2/3 seçildi
P1	P2	P3				sürekli yanma	Bu program yeri için henüz geçerli program kaydedilmedi
			▶/●	yazılım tuşunun sürekli yanması	Kayıt için hazır		
			1 2		3	yanıp sönmesi	
P1	P2	P 3			►/● 3	sürekli yanma	Program 1/2/3 seçildi ve uygulamaya hazır
			►/● 3	sürekli yanma	Ön yükleyici seçilen programın başlangıç pozisyonuna gider		
►II				►/● 3	sürekli yanma	Program 1/2/3 çalışıyor	
						yanıp sönme	Program 1/2/3 durduruldu
							(Programı devam ettirmek için kumanda kolunu <i>Kaldırma</i> yönünde çalıştırın.)
►II		►/● 1	►/● 2	►/● 3	sürekli yanma	Program 1/2/3 duraklatıldı. Kanat ve ataşman şimdi normal hareket ettirilebilir.	
						(Programı devam ettirmek için yazılım tuşuna basın.)	



Programı kaydetme:

- (1) P1, P2 veya P3 yazılım tuşuna basın.
- ✓ Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- Bu program yeri için henüz geçerli program kaydedilmediyse yazılım tuşu turuncu renkte vurgulanır.
- (2) •Rec yazılım tuşuna basın.

Olası daha önce kaydedilmiş bir program silinir.

- ✓ Kayıt başlar. Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır. Durum göstergesi yeşil yanıp söner.
- (3) İlk pozisyona gidin.
- (4) 🔰 yazılım tuşuna basın veya kumanda kolunda Tx tuşuna (Me) basın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 20*'de örneğin T1 tuşu.

✓ Pozisyon kaydedilir. Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.

(5) İstenen tüm pozisyonlara istenen sırada gidin ve aynı şekilde kaydedin.

Program kaydı sırasında tartma işlemi uygulanırsa (bkz *4.4 "Tartma" sayfası*), program akışına otomatik olarak kaydedilir ve program uygulanırken programın bu noktasında her zaman tartma işlemi gerçekleştirilir.

(6) 🔲 yazılım tuşuna basın.

- Kayıt sonlandırılır ve kaydedilir. Verilerin başarıyla kaydedildiğini belirtmek için sesli sinyal duyulur.
 yazılım tuşu ve durum göstergesi siyah renkte vurgulanır.
- (7) İsterseniz program adı verin.
 - yazılım tuşuna basın.
 - ✓ Metin alanı açılır.
 - İstediğiniz adı girin.

Maks. 10 karakter girilebilir.

- Girişi onaylayın.
- ✓ Program adı değiştirildi.

Programı başlatma:

- ➔ Program yeri için bir program kaydedildi.
- (1) P1, P2 veya P3 yazılım tuşuna basın.
- Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır. Durum göstergesinde 1. Yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanır.
- (2) Mazılım tuşuna basın ve kumanda kolunu *Kaldırma* yönünde çalıştırın ve tutun.
 - Ya da:

Kumanda kolunda Tx tuşuna (M) basın ve kumanda kolunu Kaldırma yönünde çalıştırın ve tutun.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 20*'de örneğin T1 tuşu.

- ✓ Yazılım tuşu ve durum göstergesi turuncu renkte vurgulanır. Ön yükleyici seçilen programın başlangıç pozisyonuna gider.
- Başlangıç pozisyonuna ulaşıldığında yazılım tuşu ve durum göstergesi yeşil renkte vurgulanır. Ön yükleyici şimdi birbiri ardına kaydedilen pozisyonlara hareket eder. Yazılım tuşu ve durum göstergesi siyah renkte vurgulandığında program sonlandırılmıştır.



Devam eden programı durdurma:

- (1) Kumanda kolunu boş konuma getirin.
- ✓ Program durur. Durum göstergesi mavi yanıp söner.
- (2) Kumanda kolunu Kaldırma yönünde çalıştırın ve tutun.
- ✓ Program devam ettirilir.

Devam eden programı duraklatma:

- (1) **I** yazılım tuşuna basın.
- Program duraklatılır. Yazılım tuşu ve durum göstergesi mavi renkte vurgulanır. Kanat ve ataşman şimdi normal hareket ettirilebilir.
- (2) Mazılım tuşuna basın.
- ✓ Program devam ettirilir.

Devam eden programı iptal etme:



Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Şek. 20'de örneğin T1 tuşu.

✓ Program iptal edilir. Durum göstergesi siyah renkte vurgulanır.

4.8 "Acil durum çalışması" sayfası

Görüntülenen yazılım tuşları					
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
	Kanadı kaldırma.	AN A	Ataşmanı doldurma.	μ	3. kontrol devresini çalıştırma (ataşmanı kapatma).
	Kanadı indirme.		Ataşmanı boşaltma.	n	3. kontrol devresini çalıştırma (ataşmanı açma).

Traktördeki fiziksel kumanda elemanları, örneğin kumanda kolu arızalandığında veya açı sensörleri düzgün çalışmadığında kanat, ataşman ve 3. kontrol devresi bu sayfa üzerinden çalıştırılabilir.



Şek. 21 "Acil durum çalışması" sayfası



4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası

Görüntülenen semboller					
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
	Kanat ve ataşman için hassas kontrolü (% 40) etkinleştirme/devre dışı bırakma.	₹Ø	Ayarlanabilir tepki davranışı (rampalar)	Start	Ataşman başlama rampası
<u> </u>	Kanat ve ataşman için son konum sönümlemesi	Start	Kanat başlama rampası	Stop	Ataşman durma rampası
(\cdot)	Kanat ve ataşman için ölçekleme	Stop	Kanat durma rampası		

	Low	Medium	High
Son konum sönümlemesi	8°	15°	25° ¹
Ölçekleme	%25	%45	%65 ¹
Başlama/ durma rampası	200 ms	600 ms	1000 ms ¹

¹Fabrika ayarı

Seviyeyi ayarlama:

- İstenen ölçekleme seviyesine (Low, Medium, High) dokunun.
- ✓ Seviye alanları seçilen seviyeye kadar yeşil doldurulur.



Şek. 22 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası

Son konum sönümlemesi

Son konum sönümlemesi, son konumlara yumuşak bir yaklaşım sağlar. Mekanik son konuma ulaşmadan kısa bir süre önce, son konuma ulaşılana kadar hız otomatik olarak daha da azaltılır. Frenleme işleminin başlaması Low, Medium, High seviyeleriyle seçilebilir.

Örnek: Low seviyesinde frenleme işlemi, kumanda kolu yönlendirmesine bağlı olarak mekanik son konuma ulaşmadan maksimum 8° önce başlar (% 100 kumanda kolu yönlendirmesi = 8°, % 50 kumanda kolu yönlendirmesi = 4°, % 25 kumanda kolu yönlendirmesi = 2° vs.).



Ölçekleme

Ölçekleme ile hız, tüm aralıkta azaltılabilir. 65 değeri (High seviyesi) % 100 kumanda kolu yönlendirmesinde % 65 hız anlamına gelir.

Burada ayarlanan değer sadece ana sayfada ayarlım tuşu aracılığıyla Slow modu etkinleştirildiğinde etkindir (bkz. 4.3 Ana sayfa).





Açıklama

x Kumanda (%) y Hız (%)

Başlama/durma rampaları (ayarlanabilir tepki davranışı)

Rampalar yardımıyla kumanda kolunun tepki davranışı belirlenebilir. Tepki davranışı, kumanda kolu sapmasından kumanda pistonunun tam sapmasına kadar geçen süreyi tanımlar. Düşük bir süre ayarı, kumanda kolu sapmasına bağlı olarak ön yükleyici hareketini başlatırken ve durdururken hızlı tepki anlamına gelir. Yüksek bir süre ayarı, kumanda kolu sapmasına bağlı olarak ön yükleyici hareketini başlatırken ve durdururken gecikmeli tepki anlamına gelir.

Örnek: 600 ms'lik bir sürede (Medium seviye) kontrol sinyali, % 100 kumanda kolu yönlendirmesinde 600 ms sonra maksimum kontrol değerine ulaşır.



Şek. 24 Ayarlanabilir tepki davranışı grafiği

Açıklama

- 1 Ön yükleyici hareketi
- 2 Kumanda kolu sapması
- 3 Başlama rampası
- 4 Durma rampası
- X Süre (ms)
- Y Kumanda



Hassas kontrol

Hassas kontrol üzerinden kumanda kolu yönlendirmesinin alt aralığında valf yönlendirmesi azaltılabilir ve böylece kumanda kolunun alt aralıktaki çözünürlüğü artırılabilir. Maksimum kumanda kolu yönlendirmesinde her zaman % 100 hıza ulaşılır. Hassas kontrol etkinleştirildiğinde, kumanda kolu yönlendirmesinin alt aralığında yönlendirme daha hassastır.



Şek. 25 Hassas kontrol grafiği

Açıklama

- 1 Normal süreç (hassas kontrol devre dışı)
- 2 Hassas kontrol etkin iken süreç

4.10 Fonksiyonları kumanda kolu tuşlarıyla çalıştırma

4.10.1 3. kontrol devresini çalıştırma

Bu fonksiyon, ücrete tabi ek bir opsiyondur.

3. kontrol devresini çalıştırma:

- → 3. kontrol devresi 🛣 sayfasında 🧾 yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- Kumanda kolunda Tx tuşuna (3) basın ve aynı anda ataşman eksenini kumanda kolu ile istenen fonksiyon yönünde yönlendirin.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Şek. 26'de örneğin T1 tuşu.

Yön	Fonksiyon
Doldurma	Ataşmanı kapatma
Dökme	Ataşmanı açma



Şek. 26 Tuş ataması örneği

✓ 3. kontrol devresi çalıştırılır.

(2) Devre dışı bırakmak için kumanda kolunda Tx tuşunu (3) bırakın.



4.10.2

REAL3 çalıştırma
Bu fonksiyon, ücrete tabi ek bir opsiyondur.
 REAL³ çalıştırma: 3. kontrol devresi 🔀 sayfasında 🧾 yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
(1) Kumanda kolunda Tx tuşuna (🛐 veya 🛐) basın ve tutun.
Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. <i>Şek. 27</i> 'de örneğin T1 veya T2 tuşu.
Ölçekleme etkinleştirilmemişse (Slow modu 🗠, bkz. <i>4.3 Ana sayfa</i>), her tuşa basma %100 kumanda kolu yönlendirmesi anlamına gelir.
 ✓ REAL³ kontrol devresi, ilgili tuş basılı tutulduğu sürece çalıştırılır.
Tuş Fonksiyon
Ataşmanı açma
Ataşmanı kapatma
Bazı traktörlerde REAL ³ çalışması, kumanda kolu üzerindeki devirmeli anahtara da atanabilir, eğer devirmeli anahtar AUX-N atamasında F3 (🗐) ile ilişkilendirilirse. Bu durumda devirmeli anahtar üzerinden çalıştırılır:
Devirmeli anahtar yukarı = Ataşmanı açma
Devirmeli anahtar aşağı = Ataşmanı kapatma
AUX-N atamasında atama işlemi 毬 tuşu ile tersine çevrildiğinde fonksiyonlar (Ataşmanı açma/ kapatma) ilgili şekilde değiştirilir.



4.10.2.1 Sürekli modu çalıştırma

Bu fonksiyon, ücrete tabi ek bir opsiyondur.

Sürekli modu çalıştırma:

- → 3. kontrol devresi 🛣 sayfasında 🧾 yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- → Basınç sınırlaması kayfasında P→ yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama). Durum çubuğunda P→ simgesi gösterilir.
- → Sürekli mod X sayfasında yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama). Durum çubuğunda simgesi gösterilir.
- → X sayfasında debi (SET Q) için % 0'ın üzerinde bir değer girilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).

Varyant 1:

(1) Kumanda kolunda Tx tuşuna (2) basın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 28*'de örneğin T2 tuşu.

 Durum çubuğunda simgesi yanıp söner. Sürekli mod etkinleştirilmiştir. Debi için ayarlanan değer, hareketin hızını belirler.



Şek. 28 Tuş ataması örneği

- (2) Devre dışı bırakmak için kumanda kolunda Tx tuşuna (2 veya 3) basın.
- Durum çubuğunda 💽 simgesi sürekli yeşil yanar.

Varyant 2:

Kumanda kolundaki devirmeli anahtara 3. kontrol devresi atanmışsa fonksiyon, tuş (bkz. varyant 1) yerine devirmeli anahtar ile de etkinleştirilebilir (devirmeli anahtar "Ataşmanı kapatma" yönünde). Bunun için devirmeli anahtarın AUX-N atamasında F3 (19) ile ilişkilendirilmiş olması gerekir. Diğer çalıştırma işlemleri varyant 1'deki gibidir. Fonksiyonu devre dışı bırakmak için devirmeli anahtarı yukarı veya aşağı doğru hareket ettirin.

Varyant 3:

(1) Kumanda kolunda Tx tuşuna (3) basın ve kumanda kolunu *Doldurma* yönünde çalıştırın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Ş*ek. 29*'de örneğin T1 tuşu.

 Durum çubuğunda simgesi yanıp söner. Sürekli mod etkinleştirilmiştir. Debi için ayarlanan değer, hareketin hızını belirler.



- (2) Devre dışı bırakmak için kumanda kolunda yeniden Tx tuşuna (3) basın.
- 🗸 🛛 Durum çubuğunda 🔕 simgesi sürekli yeşil yanar.

Sürekli mod artık gerekli değilse, hatalı çalışmayı önlemek için fonksiyonu kilitleyin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).



4.10.3 4. kontrol devresini çalıştırma

Bu fonksiyon, ücrete tabi ek bir opsiyondur.

- 4. kontrol devresini çalıştırma:
- ➔ 4. kontrol devresi 🛣 sayfasında Z yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- (1) Kumanda kolunda Tx tuşuna () basın ve aynı anda ataşman eksenini kumanda kolu ile istenen fonksiyon yönünde yönlendirin.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. *Şek. 30*'de örneğin T1 tuşu.

Yön	Fonksiyon
Doldurma	Ataşmanı kapatma
Dökme	Ataşmanı açma



Şek. 30 Tuş ataması örneği

- ✓ 4. kontrol devresi çalıştırılır.
- (2) Devre dışı bırakmak için kumanda kolunda Tx tuşunu (1) bırakın.

4.10.4 Yüzme konumunu çalıştırma

UYARI

Beklenmeyen hareket nedeniyle yaralanma tehlikesi oluşabilir!

Tam olarak indirilmemiş ön yükleyicide, yüzme konumu sırasında hidrolik silindirlerde vakum oluşabilir. Bu durum, daha sonra ön yükleyicinin kontrolsüz bir şekilde aşağı inmesine yol açar. İnsanlar yaralanabilir veya sıkışabilir.

- > Yüzme konumunu yalnızca ön yükleyici tamamen inmiş konumdaysa kullanın.
- Yüzme konumunu, başka kişilerin yardımını gerektirecek aletlerle kullanmayın.
- > Yüzme konumunu yalnızca tehlike bölgesinde insan olmadığı zaman kullanın.
- Yüzme konumunda doldurma yapmayın.

Ön yükleyicinin istenmeyen hareketleri nedeniyle yaralanma tehlikesi oluşabilir!

Yüzme konumunun yanlışlıkla devreye alınması, ön yükleyicide beklenmedik ve kontrolsüz hareketlere yol açabilir. İnsanlar yaralanabilir veya sıkışabilir.

Yüzme konumu ile inme konumu, net olarak hissedilebilen bir direnç veya başka bir engel ile birbirinden ayrılmış olmalıdır. Bu sağlanmamışsa, bir servise başvurarak yüzme konumunu devre dışı bıraktırın. Ön yükleyici ancak yüzme konumu devre dışı bırakıldıktan sonra tekrar kullanılabilir.



Yerine oturan kumanda kolları varsa, yüzme konumunu etkinleştirmek için kumanda kolunun tamamen ileri veya tamamen sağa hareket ettirilmesi yeterlidir (bkz. ön yükleyicinin kullanım kılavuzu, "Kollarla temel kumanda" bölümü). Bunun için herhangi bir tuşa atama yapılmasına gerek yoktur.



Yüzme konumunu etkinleştirme:

- ➔ Yüzme konumu sayfasında ve (yazılım tuşları ile etkinleştirilmiştir (bkz. 5.1 Teşhis sayfaları).
- ➔ Kanat yüzme konumu için: Kanadın mevcut pozisyonu < 40°.</p>
- ➔ Ataşman yüzme konumu için: Kanadın mevcut pozisyonu < 50°.</p>
- (1) Kumanda kolunda Tx tuşuna 🔂 basın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Şek. 31'te örneğin T6 tuşu.

- (2) Kumanda kolunu İndirme (kanat yüzme konumu) veya Dökme (ataşman yüzme konumu) yönünde çalıştırın.
- ✓ Yüzme konumu etkinleştirilmiştir. Ana sayfanın etkinlik göstergesinde kanadın veya ataşmanın solunda simgesi görüntülenir.

Yüzme konumunu devre dışı bırakma:

(3) Kumanda kolunda yeniden Tx tuşuna (
 basın.



Şek. 31 Ana sayfa

Açıklama 1 Yüzme konumu etkin

Ya da:

Kumanda kolunu karşı yönde hareket ettirin.

🗸 Yüzme konumu devre dışı bırakıldı. 🚟 simgesi etkinlik göstergesinden kaybolur.

4.10.5 Sıfır konumuna gitme

Sıfır konumuna gitme:

- ➔ Ataşman için sıfır konumu ayarlanmıştır (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- (1) Kumanda kolunda Tx tuşuna (5) basın ve tutun.



- Ataşman sıfır konumuna hareket eder.
- (2) Sıfır konumuna ulaşılınca Tx tuşunu ()) bırakın.



Şek. 32 Tuş ataması örneği



Ataşmanı sallama:

 Kumanda kolunda Tx tuşuna () basın ve aynı anda kumanda kolunu Dökme yönünde çalıştırın.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Ş*ek. 33*'de örneğin T4 tuşu.

 Ataşman yatay olarak yönlendirilir ve ardından hızlı bir şekilde ileri geri hareket ettirilir.



Şek. 33 Tuş ataması örneği

Kumanda kolunun yönlendirmesi hareketin frekansını belirler. Daha güçlü bir yönlendirme daha yüksek bir frekans, daha yumuşak bir yönlendirme ise daha düşük bir frekans anlamına gelir.

(2) Devre dışı bırakmak için kumanda kolunda Tx tuşunu (🖄) bırakın.

4.10.7 "Tartma" fonksiyonunu çalıştırma

bkz. 4.4 "Tartma" sayfası

4.10.8 "Pozisyona geri dönme" fonksiyonunu çalıştırma

bkz. 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası

4.10.9 "Hareket döngüsü (Öğretme)" fonksiyonunu çalıştırma

bkz. 4.7 "Hareket döngüsü (Öğretme)" sayfası

4.10.10 "Elektronik paralellik kılavuzu" fonksiyonunu devre dışı bırakma

Fonksiyonu devre dışı bırakma:

- ➔ Fonksiyon 爺 sayfasında थ yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 4.3 Ana sayfa). Durum çubuğunda थ simgesi gösterilir.
- Kumanda kolunda Tx tuşuna (X) basın ve basılı tutun.



 yazılım tuşu siyah renkte vurgulanır ve wişi simgesi durum çubuğundan kaybolur. Tuş basılı tutulduğu sürece fonksiyon devre dışı bırakılır. Tuş bırakıldığında yazılım tuşu yeniden yeşil renkte vurgulanır ve durum çubuğundaki simge yeniden görünür.



Şek. 34 Tuş ataması örneği



4.10.11 Hızlı boşaltmayı çalıştırma

Hızlı boşaltma için ataşmanın "Yükten bağımsız indirme hızı" fonksiyonu kısa süreliğine devre dışı bırakılır.

Hızlı boşaltmayı çalıştırma:

- "Yükten bağımsız indirme hızı" fonksiyonu asyfasında yazılım tuşu ile etkinleştirilmiştir (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
- Kumanda kolunu Dökme yönünde calıştırın ve kumanda kolunda Tx tuşuna () basın ve basılı tutun.

Hangi tuşa basılması gerektiği ilgili tuş atamasına bağlıdır. Ş*ek. 35*'de örneğin T1 tuşu.

 Tuş basılı tutulduğu sürece hızlı boşaltma etkindir. Tuş bırakıldığında "Yükten bağımsız indirme hızı" fonksiyonu yeniden etkindir ve yükten bağımsız olarak dökme gerçekleştirilir.

4.11 Devrilme koruması

Aşağıdaki koşullardan biri sağlandığında durum çubuğunda 松 (devrilme koruması) sembolü görünür:

 Sadece FS IB+ ön yükleyiciler için: Kanat açısı, devrilme koruması için ayarlanan kanat açısından büyük ve toplam açıya ulaşılmış veya aşılmış. Bu durumda ataşman daha fazla doldurulamaz.

Toplam açı, kanat açısından ve ataşman açısından oluşturulur. Toplam açı, maksimum kaldırma yüksekliğini belirler. Toplam açı ile elde edilen kaldırma yüksekliği sınırlandırması, örneğin yüklerin traktörün üzerine devrilmesini ve böylece operatörü tehlikeye atmasını önlemeye yöneliktir. Toplam açı, ilk çalıştırma sırasında yetkili servis tarafından belirlenir.



Şek. 35 Tuş ataması örneği

🕒 👗 🚺	上
24*	¥ <u>r</u> _f
12 ⁻ 1	4
	Teach In M em
0% 399 kg 1 sil. cut.	
	BOND

Şek. 36 Devrilme koruması göstergesi

- Sadece FZ IB+ ön yükleyiciler için: Ataşman üst mekanik dayanma noktasında. Bu durumda kanat daha fazla indirilemez.
- Ataşman tipi veya adı başka bir sürücü profilinde değiştirildi.
 <u>A</u> (Ataşman seçimi) sayfasına geçildikten sonra sembol tekrar kaybolur.



Arızalarda Sorun Giderme 5

5.1 Teşhis sayfaları

Teşhis sayfaları (1), arıza durumunda hata arama sürecini daraltmak ve gerekirse hatayı tanımlamak için kullanılır.

Kullanılan yazılım tuşları					
Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı	Sembol	Anlamı
*	Servis ayarlarına erişim (şifre korumalı) ¹	kg	Ölçü birimini ayarlama (kg veya lbs).		Teşhis sayfalarında geri gitme.
$\langle \rangle$	Kanat yüzme konumunu etkinleştirme.	lbs			Teşhis sayfalarında ileri gitme.
${\color{black}}$	Ataşman yüzme konumunu etkinleştirme.		Sürücü profili ayarlarını sıfırlama.		

¹Sadece servis teknisyenleri ve yetkili servisler tarafından erişilebilir

Ölçü birimini değiştirme:

- (1) kg veya lbs yazılım tuşuna basın.
- Yazılım tuşu kg iken lbs olarak veya lbs iken kg olarak değişir. Görüntülenen ölçü birimi, kullanılan \checkmark ölçü birimi ile aynıdır.

Kanat ve ataşmanın açı sensörleri

	Açıklama		
1	Derece olarak kanat açısı		
2	Derece olarak ataşman açısı		
3	Kanat açı sensörü		
4	Ataşman açı sensörü		

Açı sensörlerinin değeri 500 mV ile 4500 mV arasında olmalıdır.

Kanadın basınç sensörleri

Piston tarafındaki basınç

Çubuk tarafındaki basınç

Piston tarafındaki basınç sensörünün ham verileri

Çubuk tarafındaki basınç sensörünün ham verileri

Basınç sensörlerinin değeri 500 mV ile

4500 mV arasında olmalıdır.

Açıklama

1

2

3

4



Şek. 37 Kanat ve ataşmanın açı sensörleri

0 0 bar Press baom pi 0 bar boom rod Press 500 mV Press boom pi. 500 mV Press boom rod К.)

Şek. 38 Kanadın basınç sensörleri



Ataşmanın basınç sensörleri

Açıkl	Açıklama		
1	Piston tarafındaki basınç		
2	Çubuk tarafındaki basınç		
3	Piston tarafındaki basınç sensörünün ham verileri		
4	Çubuk tarafındaki basınç sensörünün ham verileri		
i	Basınç sensörlerinin değeri 500 mV ile 4500 mV arasında olmalıdır.		



Şek. 39 Ataşmanın basınç sensörleri

3. kontrol devresindeki basınç sensörü

Açıklama

Açını	unia	
1	3. kontrol devresi basıncı	
2	3. kontrol devresi basıncı ham verileri	

Basınç sensörlerinin değeri 500 mV ile 4500 mV arasında olmalıdır.



Şek. 40 3. kontrol devresindeki basınç sensörü

Dahili teşhis amaçları için hata ayıklama değerleri —

Açıklama		
1	Hata ayıklama değeri 1	
2	Hata ayıklama değeri 2	
3	Hata ayıklama değeri 3	



Şek. 41 Hata ayıklama değerleri



Motor devri

Açıklama		
1	Motor devri	



Şek. 42 Motor devri

Kumanda kolu teşhisi — Kumanda kolu yönlendirmesi

Açıklama		
1	% olarak kumanda kolu yönlendirmesi	
2	Kumanda kolu ham verileri	
Х	Alet	
Y	Kanat	
Z	Eksen 3, varsa	

Kumanda kolu teşhisi — AUX-N değerleri

Açıklama

AUX-N ID'si

Alet

Kanat

AUX-N değeri 1

AUX-N değeri 2

Eksen 3, varsa

Kumanda kolu ham verileri

1

2

3

4

Х

Υ

Ζ



Şek. 43 Kumanda kolu yönlendirmesine ilişkin veriler

0 29015 AUX N ID 0 Raw Value 1 0 Raw Value 1 254254 Joystick Y raw 4 0 8/16 3 4 5 6 ×З

Şek. 44 AUX-N değerleri

Kumanda kolu teşhisi — Değişkenler

Açıklama		
1	Ctrl değişkeni 1	
2	Ctrl değişkeni 2	
3	Durum değişkeni 1	
4	Durum değişkeni 2	





Şek. 45 Değişkenler

Çıkışların teşhisi

Açıklama		
1	Kanat valfi nominal değeri	
2	Ataşman valfi nominal değeri	
3	3. kontrol devresi valfi nominal değeri	
4	4. kontrol devresi geçişi nominal değeri	
5	Hydro-Lock nominal değeri	
6	Titreşim sönümleme nominal değeri	



Şek. 46 Çıkışların teşhisi

Image: Solution of the second sec

Şek. 47 Hata göstergesi

Hata göstergesi — Mevcut hata

Açıkla	ama
1	Mevcut hata
i	Hata kodlarının, kaynaklarının ve gruplarının anlamı atölye bilgilerinde açıklanmıştır (sadece servis teknisyenleri ve yetkili servisler için mevcuttur).



Hata göstergesi — Hata listesi

Açıklama		
1	Ortaya çıkan son hataların göstergesi	
i	Son 10 hata görüntülenir.	



Şek. 48 Hata göstergesi



Şek. 49 Öğretme verileri

Kontrol cihazının yazılım verileri

Öğretme verileri — Dahili kullanım

Açıklama		
1	Ön yükleyici yazılım versiyonu	
2	Ön yükleyici yazılım revizyonu	
3	Uygulama yazılım revizyonu	
4	Isobus yazılım versiyonu	
5	Etkinleştirilen opsiyonlar için kod	



Şek. 50 Yazılım verileri



Kontrol cihazının donanım verileri

Açıkl	Açıklama		
1	Kontrol cihazının seri numarası		
2	Donanım versiyonu		
3	Donanım revizyonu		
4	Cihaz kodu		
5	Parça no.		
6	Çalışma saati sayacı		

5 👗	47	kg
1 20240116510002 Ser.Nr 2 EBM-231 HW Version	Å	,
3 HW Revision	5	1
5 Part Nr.	~3	*
6-9 Operat, hours		0
16/16	Ľ	2
		BONC

Şek. 51 Donanım verileri

5.2 Hata listesi

Güvenliğin sağlanmaması nedeniyle ölüm ve maddi hasar tehlikesi!

Düzgün yapılmayan sorun giderme ve onarım çalışmaları, ön yükleyicinin güvenliğini olumsuz etkiler.

• Gerekli onarım çalışmalarının yalnızca yetkili servis tarafından yapılmasını sağlayın.

Bu hata listesi yalnızca olası elektriksel nedenlerle ilgilidir. Hidrolik bağlantılar, hortumlar, hidrolik yağı vb. gibi diğer faktörler ön yükleyicinin kullanım talimatlarında dikkate alınmıştır.

- Hata aramaya başlamadan önce hidrolik yağının normal çalışma sıcaklığına ulaştığından emin olun.
- Hata listesinde belirtilen maddeler sorunu çözmezse, arızayı bulmak ve gidermek için lütfen yetkili bir servise başvurun.

Arıza tanımı	Neden tespiti	Arızanın giderilmesi
Ekranda AUX-N ataması yapılamıyor.	Kumanda kolu eksenleri ve tuşları temel atama seçeneği için AUX-N menüsünde etkinleştirildi mi?	AUX-N menüsünde kumanda kolu eksenlerini ve tuşlarını etkinleştirin (traktör terminalinin talimatlarına bakınız).
	Ön yükleyici yazılımı ekranı görüntüleniyor mu?	Ekran görüntüleniyorsa, başka bir hata vardır. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.
		Ekran görüntülenmiyorsa kontrol cihazına elektrik gelmiyordur.
	ISOBUS kablo demeti üzerindeki +12 V sigorta iyi durumda mı?	Sigortayı kontrol edin (bkz. 5.2.1 +12 V sigortayı kontrol edin).
Ön yükleyici çalışması etkinleştirilemiyor.	AUX-N ataması yapıldı mı (kumanda kolu eksenleri ve kumanda kolu tuşları T1-T6)?	AUX-N atamasını yapın (traktör terminalinin talimatlarına bakınız).
	AUX-N ataması doğru mu?	AUX-N atamasını kontrol edin (traktör terminalinin talimatlarına bakınız).
	AUX-N ataması etkinleştirildi mi?	AUX-N atamasını etkinleştirin (3.1 Başlatma prosedürü ve traktör terminalinin talimatlarına bakınız).
Hiçbir ön yükleyici fonksiyonu (kaldırma, indirme, dökme,	AUX-N ataması doğru mu?	AUX-N atamasını kontrol edin (traktör terminalinin talimatlarına bakınız).
doldurma) çalıştırılamıyor.	Ön yükleyici çalışması etkinlestirildi mi? (Ana sayfa) sayfasındaki () yazılım tuşu yeşil renkli vurgulanıyor mu?	Ön yükleyici çalışmasını etkinleştirin (bkz. 3.1 Başlatma prosedürü).
Sadece bir ön yükleyici fonksiyonu (kaldırma, indirme, dökme veya doldurma) çalıştırılamıyor.	AUX-N ataması doğru mu?	AUX-N atamasını kontrol edin (traktör terminalinin talimatlarına bakınız).



Arıza tanımı	Neden tespiti	Arızanın giderilmesi
Ön yükleyici fonksiyonu sadece bir yönde hareket ettirilebiliyor (kaldırma veya indirme ya da	(Acil durum çalışması) sayfası üzerinden her iki yönde çalıştırmak mümkün mü?	Çalıştırılabiliyorsa hidrolik hatların bağlantısında hata vardır. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.
dökme veya doldurma).	Durum çubuğunda <u>(</u> (Devrilme koruması) sembolü görüntüleniyor mu?	Devrilme korumasının etkin olmasının nedenlerini kontrol edin (bkz. <i>4.11 Devrilme koruması</i>).
Hidrolik ataşman kilidi (Hydro- Lock) açılamıyor veya kapatılamıyor.	ଜ (Ana sayfa) sayfasında 🖏 yazılım tuşu mevcut mu?	Yazılım tuşu mevcut değilse opsiyon etkinleştirilmemiştir. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.
	Kanadın mevcut pozisyonu < 25° mi?	Kanadın pozisyonunu değiştirin.
Son konum sönümlemesi iyi durumda değil.	Fonksiyon etkinleştirildi mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	Son konum sönümleme seviyesi çok mu düşük seçildi?	Son konum sönümleme seviyesini değiştirin (bkz. 4.9 "Son konum sönümlemesi ve ayarlanabilir tepki davranışı" sayfası).
	Ön yükleyici fiziksel son konuma getirildiğinde ekranda gösterilen mevcut açı ön yükleyicinin gerçek pozisyonuyla eşleşiyor mu?	Gösterge eşleşmiyorsa, hata sensör sisteminde olabilir. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.
Kanat veya ataşman belirtilen hafiza pozisyonuna hareket	Hafıza pozisyonları doğru ayarlandı mı?	Hafıza pozisyonlarını ayarlayın/düzeltin (bkz. 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası).
etmiyor.	Hafıza pozisyonları etkin çalışma alanının dışında mı?	Çalışma alanlarını kontrol edin (bkz. 4.5 "Çalışma alanları" sayfası).
	Durum çubuğunda <u>(</u> (Devrilme koruması) sembolü görüntüleniyor mu?	Devrilme koruması etkinse, hafıza pozisyonları devrilme koruması aralığındadır. Hafıza pozisyonları düzeltin (bkz. 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası).
"Pozisyona geri dönme" çalışmıyor.	M1 ve M2 hafıza pozisyonları doğru ayarlanmış mı ve yer değiştirmemişler mi?	Hafıza pozisyonlarını ayarlayın/düzeltin (bkz. 4.6 "Pozisyona geri dönme" sayfası).
Elektriksel miktar bölümü uygun durumda değil.	Fonksiyon etkinleştirildi mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	Hidrolik yağ normal çalışma sıcaklığına ulaştı mı?	Yakl. 15 dakika bekleyin ve fonksiyonu yeniden test edin.
	Motor devri yeterli mi (bkz. 5.1 Teşhis sayfaları)?	Motor devrini 1000 dev/dk'ya yükseltin.
Ön yükleyici fonksiyonları (kaldırma, indirme, dökme,	Slow modu mu etkin? 🔗 yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanıyor mu?	Slow modunu devre dışı bırakın (bkz. <i>4.3 Ana sayfa</i>).
doldurma) sadece yavaş nareket ediyor.	Hidrolik yağ normal çalışma sıcaklığına ulaştı mı?	Yakl. 15 dakika bekleyin ve fonksiyonu yeniden test edin.
	Motor devri yeterli mi (bkz. <i>5.1 Teşhis</i> sayfaları)?	Motor devrini 1000 dev/dk'ya yükseltin.
Yükten bağımsız indirme hızı doğru değil.	Fonksiyon etkinleştirildi mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	Motor devri yeterli mi (bkz. <i>5.1 Teşhis</i> sayfaları)?	Motor devrini 1000 dev/dk'ya yükseltin.
Elektrikli paralellik kılavuzu uygun durumda değil.	Fonksiyon etkinleştirildi mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 4.3 Ana sayfa).
	Ataşman için etkin olan çalışma alanları paralellik kılavuzun işlevini engelliyor mu?	Çalışma alanlarını kontrol edin/düzeltin veya devre dışı bırakın (bkz. 4.5 "Çalışma alanları" sayfası).
	Durum çubuğunda <u>(</u> (Devrilme koruması) sembolü görüntüleniyor mu?	Devrilme koruması etkinse, paralellik kılavuzunun pozisyonları devrilme koruması aralığındadır. Devrilme korumasının etkin olmasının nedenlerini kontrol edin (bkz. <i>4.11 Devrilme koruması</i>).
"Tartma" fonksiyonu etkinleştirilemiyor.	Güncel olarak seçili olan ataşman kalibre edildi mi? (Tartma) sayfasında etkinlik göstergesinde ataşmanın yanında simgesi görüntüleniyor mu?	Ataşmanı kalibre edin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).



Arıza tanımı	Neden tespiti	Arızanın giderilmesi
Gösterilen ağırlık doğru değil.	Sapma, tartma toleransları içinde mi?	Tartma toleranslarını kontrol edin (bkz. <i>4.4 "Tartma" sayfası</i>).
	Doğru ataşman seçildi mi?	Doğru ataşmanı seçin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	DARA fonksiyonu hala etkin mi? Tara yazılım tuşu yeşil renkte vurgulanıyor mu?	Fonksiyonu devre dışı bırakın (bkz. <i>4.4 "Tartma" sayfası</i> .)
Tartma sırasında yanlışlık.	Sapma, tartma toleransları içinde mi?	Tartma toleranslarını kontrol edin (bkz. <i>4.4 "Tartma" sayfası</i>).
Basınç sınırlaması doğru değil.	3. kontrol devresi etkinleştirildi mi?	3. kontrol devresini etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	Fonksiyon etkinleştirildi mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	Basınç sınırı var mı (bkz. <i>5.1 Teşhis sayfaları</i>)?	Basınç sınırı ayarlayın (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
Sürekli mod doğru çalışmıyor.	🛣 (Ataşman ayarı - Sayfa 3) sayfasında 💽 yazılım tuşu mevcut mu?	Yazılım tuşu mevcut değilse opsiyon etkinleştirilmemiştir. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.
	Sürekli mod ve 3. kontrol devresi 🛣 sayfasında 🧿 ve 🧾 yazılım tuşları ile etkinleştirilmiş mi?	Sürekli modu ve 3. kontrol devresini etkinleştirin (bkz. <i>3.2 Ataşman oluşturma</i> <i>ve ayarlama</i>).
	Basınç sınırlaması 📆 sayfasında 🂾 yazılım tuşu ile etkinleştirilmiş mi?	Fonksiyonu etkinleştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
	(Ataşman ayarları - Sayfa 3) sayfasında debi için % 0'ın üzerinde bir değer girilmiş mi?	Debi değerini değiştirin (bkz. 3.2 Ataşman oluşturma ve ayarlama).
Yüzme konumu etkinleştirilemiyor.	Yüzme konumu 😻 sayfasında ဩ ve 실 yazılım tuşları ile etkinleştirilmiş mi?	Yüzme konumunu etkinleştirin (bkz. 5 <i>.1 Teşhis sayfaları</i>).
	Kanadın mevcut pozisyonu < 40° (kanat yüzme konumu) veya < 50° (ataşman yüzme konumu) mu?	Kanadın pozisyonunu değiştirin.



5.2.1 +12 V sigortayı kontrol edin

+12 V sigorta, sağ eklentideki ön yükleyici soketinden ISOBUS harici soketine kadar uzanan STOLL ISOBUS kablo demeti üzerinde bulunur. +12 V sigorta, akünün artı kutbuna (klemens 30) bağlanır.



Şek. 52 STOLL ISOBUS kablo demeti

+12 V sigortayı kontrol etme:

I

Sigortanın (kimlik no. 0484860, Şek. 52'deki kırmızı oka bakınız) yerini bulun ve kontrol edin:
 Sigorta hasarlı/atmış mı? Sigortayı değiştirin.

Sigortada hasar yoksa başka bir hata vardır. Yetkili servise başvurun ve kontrol ettirin.



6 Yazılım güncellemeleri

Yazılım güncellemeleri ile ilgili sorularınızda bayiniz ile iletişime geçin.

7 Yedek Parçalar Ve Müşteri Hizmetleri

7.1 Yedek Parçalar

Yanlış yedek parçalar nedeniyle yaralanma ve maddi hasar tehlikesi!

İzin verilmeyen yedek parçaların kullanımı, ön yükleyicinin güvenliğini olumsuz etkileyebilir ve çalışma ruhsatının geçerliliğini kaybetmesine yol açar.

Sadece orijinal veya STOLL tarafından izin verilen yedek parçalar kullanın.

Orijinal yedek parçalar ve buna uygun aksesuarlar, ayrıca verilmiş olan yedek parça listelerinde belirtilmiştir.

> Yedek parça listelerini www.stoll-germany.com adresinden indirebilirsiniz.

7.2 Müşteri Hizmetleri

Ön yükleyiciniz ile ilgili tüm sorularınızda bayiniz ile iletişime geçin.

8 Teknik Veriler

8.1 Yazılım versiyonu

Yazılım versiyonu teşhis sayfalarında (bkz. 5.1 Teşhis sayfaları) görüntülenir.



3

3. kontrol devresi	15, 32
4	

4. kontrol devresi	15, 35
	10, 00

Α

Acil durum çalışması .	 	 	 	. 29
Arızalar	 	 	 	.44
Ataşmanı kalibre etme	 	 	 	.14

В

Bağlantılı mod	25
Basınç sınırlaması	15
Başlama rampası	31
Başlatma prosedürü	. 9

Ç

Çalışma alanları		•				•	••	•	•••	•		•		•	.24
------------------	--	---	--	--	--	---	----	---	-----	---	--	---	--	---	-----

D

Devrilme koruması										. 38
Durma rampası		••	••	••	•	••	•	••	•	.31

Ε

Easy modu	19
Elektronik paralellik kılavuzu	37

Η

25
ak
16
38
20

Κ

Kepçeyi sallama

Μ

Menü gezinme yapısı 5
Ö Öğretme
P Pozisyona geri dönme
R REAL3

S

Sayfa yapısı	7
Semboller	8
Sıfır konumu	14, 36
Son konum sönümlemesi	30
Sürekli mod	15, 34
Sürücü profili	18, 39

Т

Y

Yedek parçalar.							
Yüzme konumu	••					 •	36, 39

DIZIN



Bayi adresi

Buraya seri numarasını yapıştırın ya da not edin



Wilhelm STOLL Maschinenfabrik GmbH

 P.K. 1181, 38266 Lengede

 Bahnhofstr. 21, 38268 Lengede

 Telefon:
 +49 (0) 53 44/20 222

 Fax:
 +49 (0) 53 44/20 182

 E-Mail:
 info@stoll-germany.com

STOLL internet sitesi:

www.stoll-germany.com www.facebook.com\STOLLFrontloader www.youtube.com\STOLLFrontloader